

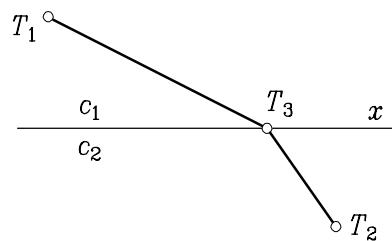
8. VAJA IZ TRDNOSTI

(variacijski račun, direktne metode)

NALOGA 1. (Fermatov princip) Naj bosta T_1 in T_2 točki, ki ležita v ravnini na nasprotnih straneh osi x . Kako moramo izbrati točko T_3 na abscisi, da pride svetlobni žarek, ki se na odseku $T_1 T_3$ giblje s hitrostjo c_1 , na $T_3 T_2$ pa s c_2 , najhitreje iz točke T_1 v točko T_2 ?

Podatki: c_1, c_2, T_1, T_2

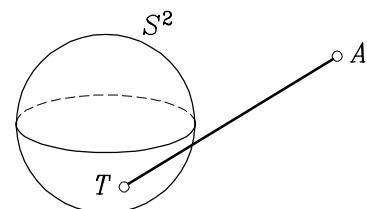
REŠITEV. $c_2 \sin \alpha_1 = c_1 \sin \alpha_2$ (lomni zakon)



NALOGA 2. (Vezani ekstrem) Naj bo $A \in \mathbb{R}^3$ poljubna točka v prostoru. Izračunaj točko T na sferi S^2 z radijem r tako, da bo razdalja \overline{AT} ekstremna.

Podatki: r, S^2, A

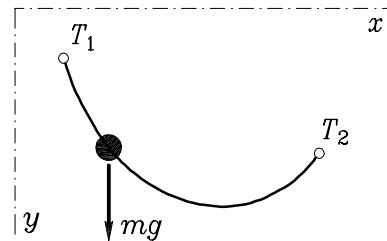
REŠITEV. Presek S^2 s premico, ki jo določata točki A in središče sfere.



NALOGA 3. (Brahistokrona) V navpični ravnini naj bosta dani točki T_1 in T_2 . Določi krivuljo, po kateri točkasta masa m , ki je vezana na to krivuljo, najhitreje pride iz točke T_1 v točko T_2 . Upor zraka zanemari.

Podatki: m, T_1, T_2

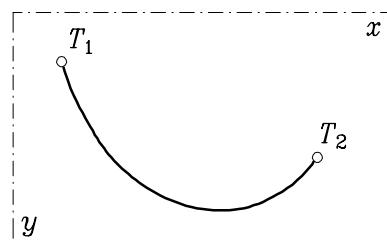
REŠITEV. Cikloida.



NALOGA 4. (Izoperimetrični problem. Verižnica) Določi ravnotežno lego neraztegljive vrvice linijske gostote μ in dolžine ℓ , ki je pritrjena v točkah T_1 in T_2 . V ravnotežni legi je težnostna potencialna energija vrvice minimalna. Tedaj je tudi težišče vrvice najnižje. Analogna naloga: Določi krivuljo med dvema točkama T_1 in T_2 z dolžino ℓ , da bo površina rotacijske ploskve okoli osi x maksimalna.

Podatki: μ, ℓ, T_1, T_2

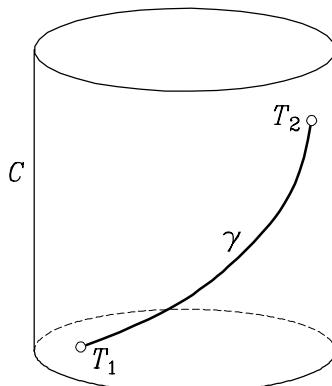
REŠITEV. Verižnica.



NALOGA 5. (Geodetična krivulja) Naj bosta T_1 in T_2 poljubni točki na valju C z radijem r . Določi krivuljo γ med točkama T_1 in T_2 tako, da bo ločna razdalja $\ell(\gamma)$ med njima najmanjša. Kaj dobimo, če valj C zamenjamo s sfero S^2 ?

Podatki: r, T_1, T_2

REŠITEV. Spirala. Presek S^2 z ravnino, ki jo določajo točke T_1, T_2 in središče sfere.



NALOGA 6. (Izrek o minimumu potencialne energije) Za ravninski nosilec dolžine a izpelji z izrekom o minimumu potencialne energije, $\Pi = D - W$, tehnično teorijo nosilcev (imenovano tudi ‘teorija 1. reda’), tj. sistem diferencialnih enačb s pripadajočimi naravnimi (statičnimi) in bistvenimi (kinematičnimi) robnimi pogoji.

REŠITEV. Sistem diferencialnih enačb, $x \in (0, a)$:

$$\begin{aligned} N'_x + \mathcal{P}_x &= 0, & u' - \varepsilon &= 0, & N_x - EA_x \varepsilon &= 0, \\ N'_z + \mathcal{P}_z &= 0, & w' + \varphi - \gamma &= 0, & N_z - GA_z \gamma &= 0, \\ M'_y - N_z + \mathcal{M}_y &= 0, & \varphi' - \kappa &= 0, & M_y - EI_{yy} \kappa &= 0. \end{aligned}$$

NALOGA 7. (Izrek o maksimumu dopolnilne potencialne energije. Legendrova transformacija) Za ravninski nosilec izpelji ob upoštevanju Legendrove transformacije izrek o maksimumu dopolnilne potencialne energije. Primerjaj s Castiglianovim izrekom v 9. vaji.

REŠITEV.

$$\Pi^*(N_x, N_z, M_y) = -\frac{1}{2} \int_0^a \left(\frac{N_x^2}{EA_x} + \frac{N_z^2}{GA_z} + \frac{M_y^2}{EI_{yy}} \right) dx = -D^*$$

NALOGA 8. Za prikazana ravninska okvira izpelji z izrekom o minimumu potencialne energije pripadajoči robni problem in ga tudi reši. Izračunaj pripadajoči vrednosti potencialne energije v ekstremalah. Drugi primer reši tudi z izrekom o maksimumu dopolnilne potencialne energije.

Podatki: P , q , a , EI_{yy}

REŠITEV. (i) $\Pi = -\frac{P^2}{2EI_{yy}}$, (ii) $\Pi = -\frac{a^5 q^2}{640EI_{yy}}$, $B_z = -\frac{3}{8} aq$

NALOGA 9. (Ritzova metoda) Prikazani ravninski nosilec dolžine $2a$ reši numerično tako, da predpostaviš funkcijo pomikov s predpisoma

$$(i) \quad w(x) = x^2(x - 2a) \left(a_0 + \sum_{k=1}^n a_k \sin \frac{k\pi x}{2a} \right),$$

$$(ii) \quad w(x) = x^2(x - 2a) \left(a_0 + \sum_{k=1}^n a_k x^k \right).$$

Nastavka za pomik w sta izbrana tako, da identično rešita bistvene robne pogoje: $w(0) = \varphi(0) = w(2a) = 0$. Analiziraj rešitev za posamezne vrednosti n . Naložo reši tudi z izrekom o maksimumu dopolnilne potencialne energije.

Podatki: a , P , EI_{yy}

REŠITEV. $\Pi = -\frac{7a^3 P^2}{192EI_{yy}}$, $B_z = -\frac{5}{16} P$

NALOGA 10. (Galerkinova metoda) Prikazani kontinuirni nosilec dolžine $2a$ reši numerično tako, da predpostaviš funkcijo pomikov s predpisoma

$$(i) \quad w(x) = x(x - a)(x - 2a) \left(a_0 + \sum_{k=1}^n a_k \sin \frac{k\pi x}{a} \right),$$

$$(ii) \quad w(x) = x(x - a)(x - 2a) \left(a_0 + \sum_{k=1}^n a_k x^k \right).$$

Nastavka za pomik w sta izbrana tako, da identično rešita bistvene robne pogoje: $w(0) = w(a) = w(2a) = 0$. Analiziraj rešitev za posamezne vrednosti n .

Podatki: a , q , EI_{yy}

REŠITEV. $\Pi = -\frac{11a^5 q^2}{3840EI_{yy}}$, $B_z = -\frac{5}{8} aq$

Pripadajoči robni pogoji, $x \in \{0, a\}$:

$$\begin{aligned} N_x(0) + F_1 &= 0, & u(0) &= U_1, \\ N_z(0) + F_2 &= 0, & w(0) &= U_2, \\ M_y(0) + F_3 &= 0, & \varphi(0) &= U_3, \\ N_x(a) - F_4 &= 0, & u(a) &= U_4, \\ N_z(a) - F_5 &= 0, & w(a) &= U_5, \\ M_y(a) - F_6 &= 0, & \varphi(a) &= U_6. \end{aligned}$$

